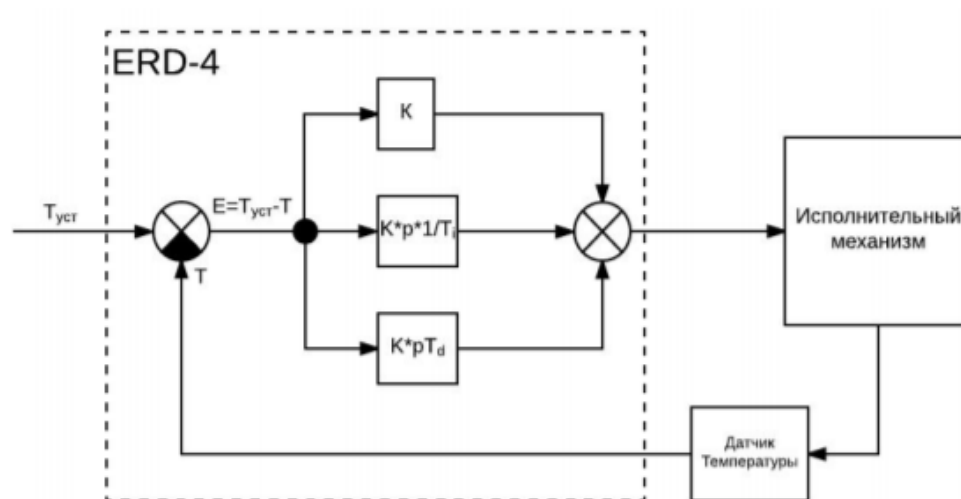


- SNR-ERD-4


$$- \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} \right) = - \frac{1}{4} \quad \text{and} \quad \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} \right) = \frac{1}{4}.$$

—

$$= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{2}$$


1

$$= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right) = 0.5$$

$$Y_i = K \cdot E + K \cdot \frac{1}{T_i} \int_0^t E(t) \cdot dt + K \cdot T_d \frac{E(t)}{dt}$$

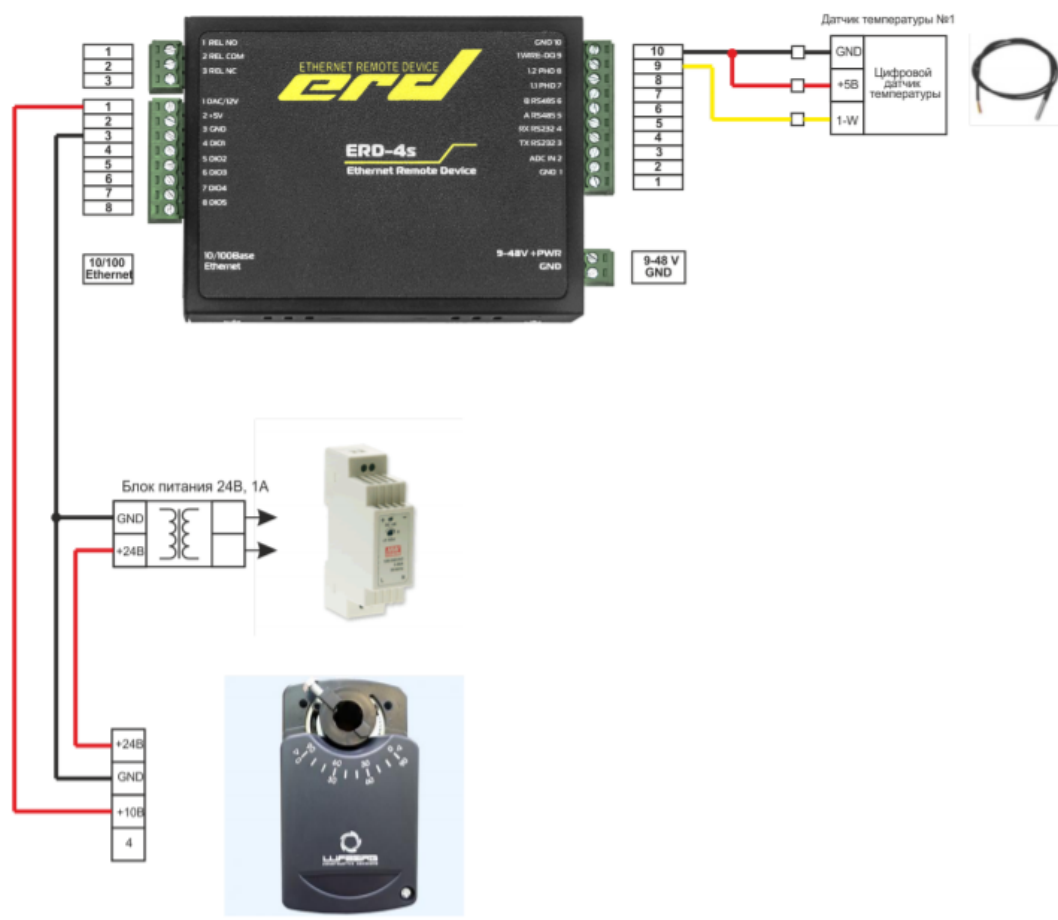
.....

..... ()
Ti -

..... () «»
Td -

- SNR- ERD-4

.....
..... SNR-DTS-2. DA04N24P.



DAC12V " " P

Настройки входов/выходов

DAC/12V	Аналоговый выход (DAC) ▾
DIO1	вход ▾
DIO2	вход ▾
DIO3	вход ▾
DIO4	вход ▾
DIO5	вход ▾
1-Wire	1-Wire ▾

Принять

ПИД-регулятор

Режим	Аналоговый ▼
Вход	Температура 2 ▼
Выход	Аналоговый (DAS) ▼
Направленность	Инверсная ▼
Нижний предел	40.00
Верхний предел	70.00
Уставка	19.000
Амплитудный фильтр	0.100
Коэффициент пропорциональности	0.500
Период интегрирования	100.0 сек
Период дифференцирования	2.0 сек
Период цикла регулирования	10.0 сек
Принять	

3

3 .

1. :

(-);

;

.

2. :

(AC);

(10);

SNMP.

3. :

```
(DAC);  
;  
DIO (1 5).
```

```
4. :  
;  
( ).  
  
 , - , - .
```

```
5. ( );
```

```
6. ( ).
```

```
7. :  
  
    ( 19 );  
    ( );  
    ();  
    (Ti) ;  
    (Td) ;  
    (t) .
```

OID

-inputPID

```
 , SNMP  
  
snmpset -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.1.0  
    INTEGER
```

-outputPercentPID

```
 .  
  
snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.2.0
```

-outputRealPID

```
 .  
  
snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.3.0
```

-ypPID

```
  
  
snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.4.0
```

-yiPID

```
snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.5.0  
  
-ydPID
```

```
snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.6.0
```

-errorPID

snmpget -v1 -c public .1.3.6.1.4.1.40418.2.6.11.10.7.0